

FFC 16.6.08

- Minimalpolynom eines lin. Operators / einer Matrix - rationale Normalform
- geg-n-dim K -VR V , $\sigma \in \text{End}_K(V) = \{ \varphi: V \rightarrow V \mid \varphi \text{ K-linear} \}$
bzgl Basis B habe σ Matrix S

Definieren eine via σ induzierte $K[x]$ -Modulstruktur auf V
 $f(x)v = f(\sigma)v$ sei die Skalarmultiplikation. Nennen diesen $K[x]$ -Modul V_σ .

Lemma: Für K -Unterraum U von V äquivalent

- 1) U invariant unter σ , d.h. $\sigma(U) \subseteq U$
- 2) U ist $K[x]$ -Untermodul von V_σ

Klar da $U \subseteq (V, +)$ sowieso und Abgeschlossenheit bzgl Skalarmult mit $El \in K[x]$ herst Abgeschlossenheit bzgl Mult mit $El \in K$ und Anwand von σ

Def: R kom Ring. Ein R -Modul M heißt zyklisch, wenn er von einem El erzeugbar ist, d.h. $M = Rm$ für ein $m \in M$.

Beh: $M = Rm$ zyklischer R -Modul dann $M \cong R / \text{Ann}_R(m)$ wobei
 $\text{Ann}_R m = \{ r \in R \mid rm = 0 \} \trianglelefteq R$ via $f: R \rightarrow Rm$ $f(r) = rm$
und 1. Isomorphiesatz.

Lemma: Für ~~σ -invarianten~~ Teilraum U des K -VR V äquivalent:

- 1) U σ invarianter Teilraum, der eine σ -zyklische K -Basis hat, d.h.
Basis der Form: $v, \sigma v, \sigma^2 v, \dots, \sigma^{k-1} v$ ($k = \dim U$).

- 2) U ein zyklischer $K[x]$ -Untermodul von V_σ .

bzw genauer: äquivalent ist:

- 1') U σ -inv Teilraum mit Basis bzgl der $\sigma|_U$ eine Matrix der Form

$$\begin{pmatrix} \alpha_0 & & & & \\ & \alpha_1 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \alpha_{k-2} & \\ & & & & \alpha_{k-1} \end{pmatrix}$$

- 2') U zyklischer $K[x]$ Untermodul $U = K[x]v$ mit $\text{Ann}_{K[x]} v = f(x)K[x]$
mit $f(x) = x^k - \alpha_{k-1}x^{k-1} - \alpha_{k-2}x^{k-2} - \dots - \alpha_0$

1' → 2' Die erste k -1 Zeile der Matrix von σ ist die Basis der Form $v, \sigma v, \sigma^2 v, \dots, \sigma^{k-1} v$, letzte Zeile: $\sigma^k v = (a_0 + a_1 \sigma + a_2 \sigma^2 + \dots + a_{k-1} \sigma^{k-1}) \sigma$
 Sei $f(x) = x^k - a_{k-1} x^{k-1} - \dots - a_0$ dann $f(\sigma) = 0$ (da lin. Abb. $v \rightarrow \sigma v$)
 und σv ist nicht Nullteil ein $g \in K[x]$ mit $\deg g < k = \deg f$
 und $v, \sigma v, \dots, \sigma^{k-1} v$ K -l.u. und daher $(b_0 + b_1 \sigma + \dots + b_{k-1} \sigma^{k-1}) v \neq 0$,
 für alle b_0, \dots, b_{k-1} nicht alle 0.

Also $\text{Ann}_{K[x]}(v) = \text{Ann}_{K[x]}(\sigma v) = K[x] f(x)$

2' → 1' $U = K[x]v$ (U zyklischer $K[x]$ -Modul) heißt $U = \{g(x)v \mid g(x) \in K[x]\}$ wobei
 man sich auf $g(x)$ mit $\deg g < k$ beschränken kann, da für
 $g(x) = q(x)f(x) + r(x)$ gilt $g(\sigma)v = r(\sigma)v$ [da ja $f(\sigma)v = 0$]
 $U = \{g(\sigma)v \mid g \in K[x] \deg g < k\}$ also K -VR ist U erzeugt
 von $v, \sigma v, \dots, \sigma^{k-1} v$, und $v, \sigma v, \dots, \sigma^{k-1} v$ sind K -l.u., da σv lin.
 Polynom von σ mit $\deg < k$ erfüllt.

Da außerdem $\sigma^k v = (a_{k-1} \sigma^{k-1} + \dots + a_1 \sigma + a_0)v$ hat σv die Matrix
 wie in 1' (Geführte M von f).

Da $K[x]$ Euklidischer Ring ist, hat V Darstellung als direkte Summe von
 zykl. $K[x]$ -Modulen $V \cong \frac{K[x]}{(m_1)} \oplus \dots \oplus \frac{K[x]}{(m_n)}$ mit $m_i \in K[x]$ und
 $m_1 | m_2 | \dots | m_{n-1} | m_n$ ($K[x]$ ist als $K[x]$ -Modul, da sogar endlich
 erzeugt K -VR; V ist Torsionsmodul d.h. $\forall v \in V \exists f \neq 0 f \in \text{Ann}_{K[x]} v$
 nämlich ist $\chi_\sigma(x)$ das char. Polynom von σ in $\text{Ann}_{K[x]} v$ für alle $v \in V$.
 Man bekommt $m_1 \dots m_n$ indem man ein Erzeugendensystem von V nimmt,
 und ein Erzeugendensystem der Kerne der $K[x]$ -Modul-Epim

$\varphi: K[x] \times \dots \times K[x] \rightarrow V$

$\varphi(e_i) = v_i$, z.B. ein Erzeugendensystem ein Basis $v_1 \dots v_n$ der K -VR V und
 die Relation $Xv_i - \sigma v_i = 0$

diese Relationen mit den Einträgen der Matrix von σ angeschrieben:

$Xv_i = (S_{i1}v_1 + S_{i2}v_2 + \dots + S_{in}v_n) = 0$. D.h. die Zeilen der

Relationen Matrix von $v_1 \dots v_n$ ein Erzeugendensystem der $K[x]$ Modul V

Sind: i -te Zeile: $-s_{i1} -s_{i2} \dots (x-s_{ii}) -s_{im} \dots -s_{in}$

Die Relationenmatrix ist also $xI - S = C_\sigma$ (S Matrix von σ bzgl. Basis v_1, \dots, v_n) C_σ durch Zeilen und Spalten umformen (Addition von $f(x)z_i$ zu z_j für $f \in K[x]$ (x ist ~~stets~~ auch in Spalte) und Diagonalmatrix mit Einträgen $m_1(x), \dots, m_n(x)$ bringen. Dann

$V_\sigma = \frac{K[x]}{(m_1)} x \dots x \frac{K[x]}{(m_n)}$ und m_n erzeugt Ann von V_σ d.h. $m_n(x)K[x] = \{f(x) \in K[x] \mid f\sigma = 0\}$ d.h. lineare Abb $V \rightarrow V$ m_n ist das Mini. Polynom von σ

σ bzgl. B zu auch wenn jede Matrix von σ bzgl. einer Basis von V .

Aus der Darstellung $V_\sigma = \frac{K[x]}{(m_1)} x \dots x \frac{K[x]}{(m_n)}$ bekommt man die Darst.

von V als direkte Summe von σ -zyklischen Teilräumen $V_\sigma = U_1 x \dots x U_n$

sd $\sigma|_{U_i}$ bzgl. einer Basis Matrix G_{m_i} (Geführten m_i von σ_i wie in A') hat.

Bzgl. einer pa. Basis von V hat also σ die Matrix $\begin{pmatrix} G_{m_1} & & \\ & \ddots & \\ & & G_{m_n} \end{pmatrix}$

Blockdiagonalmatrix mit i -ten Block

$$G_{m_i} = \begin{pmatrix} 0 & & \\ & \ddots & \\ & & 0 \end{pmatrix} \text{ von } m_i(x) = x^{m_i} - c_{m_i} x^{m_i-1} - \dots - c_0$$

Diese Matrix G_σ von σ bzgl. einer Basis von V , der Form:

Blockdiagonalmatrix mit Blöcken G_{m_1}, \dots, G_{m_n} (G_{m_i} : Geführtenmatrix m_i von $\sigma|_{U_i}$)

hat $m_1(x) \dots m_n(x)$ heißt rational kanonische Form von σ bzw. die Matrix von σ (Version mit invarianten Faktoren). (*)

Offensichtlich haben σ, τ dieselbe rat. kana. Form \Leftrightarrow

$V_\sigma \cong V_\tau$ als $K[x]$ -Module (da die inv. Faktoren eindeutig mit einer Isomorphieklasse von $K[x]$ -Modul korrespondieren).

Lemma: $\sigma, \tau \in \text{End}_K(V)$, da $V_\sigma \cong V_\tau$ (als $K[x]$ -Module) \Leftrightarrow

$$\Leftrightarrow \exists \varphi \in \text{Aut}_K(V) \quad \sigma = \varphi^{-1} \tau \circ \varphi$$

Bew: (\Rightarrow) $\varphi: V_\sigma \rightarrow V_\tau$ $K[x]$ -Modul-Isom d.h. φ bijektiv, $\varphi(v+w) = \varphi(v) + \varphi(w)$

$$\varphi(f(x)v) = f(x)\varphi(v) \text{ d.h. } \varphi(f(\sigma)v) = f(\tau)\varphi(v), \varphi K\text{-lin, da insb.}$$

$$\varphi(kv) = k\varphi(v) \text{ und } \varphi(\sigma v) = \tau\varphi(v) \text{ also } \sigma = \varphi^{-1} \tau \varphi.$$

(\Leftarrow) $\forall \varphi \in \text{Aut } V$ mit $\sigma = \varphi^{-1} \circ \tau \circ \varphi$ da $\forall v \in V$
 $\varphi(\sigma v) = \tau(\varphi(v))$ und $\forall kv \in \varphi(kv) = k\varphi(v)$ da $\forall kv \in V$
 $\varphi(f(\sigma)v) = f(\tau)\varphi(v)$ φ ist $K[x]$ Modul-Is $V \rightarrow V$
 bijektiv nach K oder $K[x]$ -Modul-Is

Zwei lineare Abb $\sigma, \tau: V \rightarrow V$ habe die dieselbe vet. Kern. Form
 dann, wo $\exists \varphi: V \rightarrow V$ bijektiv K -li mit $\sigma = \varphi^{-1} \circ \tau \circ \varphi$; analog haben zwei
 Matrizen $\in M_n(K)$ dieselbe vet. Kern Form genau dann wenn sie ähnlich sind.

Damit ist jetzt die Aussage aus dem vorigen Kapitel: $F: K$ endl.-dim
 Galois-Erv mit zykl. Gal. Gr. Autom $F = \langle \sigma \rangle$ ist, da hat F eine
 K -Basis der Form $v_1, \sigma v_1, \dots, \sigma^{n-1} v_1$ ($n = [F: K]$)

Wird hier gezeigt habe: Mini-Mulpoly v_1 von σ ist $x^n - 1$ und ist, da
 $\sigma^2 = \sigma$ da char. Polyn auch gleich der char. Polyn χ_σ , daher
 ist vet. Kern Form der Matrix σ die Geföhrenmatrix von $x^n - 1$
 bzw hat F eine σ -zyklische Basis. Insb für Erv von endliche
 Körper $\mathbb{F}_{q^n}: \mathbb{F}_q$ ist \mathbb{F}_{q^n} hat \mathbb{F}_q -Basis der Form:
 $v_1, v_1^q, \dots, v_1^{q^{n-1}}$ (normale Basis)

(*) Da man diag (m_1, \dots, m_n) aus $xI - S$ (S Matrix v_1 von σ bzgl v_1, \dots, v_n) durch
 d Zeile- und Spalten umformen, die a Det nicht ändern, bekommt, ist
 $\chi_\sigma = \det(xI - S) = \det(\text{diag}(m_1, \dots, m_n)) = m_1(x) \cdot m_2(x) \cdot \dots \cdot m_n(x)$
 Das ist auch die Det von $xI - P_\sigma$, P_σ die vet. Kern Form von σ .
 Das minimalpolyn. eines jeden Blocks σ_{m_i} ist genau m_i (in Zusammenhang mit
 Satz von McCoy) das Mini poly ein Block diag matrix ist das kgV der
 Minimalpolynome, also ist das Mini poly von $P_\sigma = \text{kgV}(m_1, \dots, m_n) = M_\sigma$
 P_σ ähnlich zu jeder Matrix von $\sigma \Rightarrow m_\sigma$ Mini-Mulpoly. von σ , m_1, \dots, m_n
 char Polyn. von σ .